

# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2000-185201

(43) Date of publication of application: 04.07.2000

(51)Int.Cl.

B01D 3/00

(21)Application number : 10-366526

(71)Applicant : RASUKO:KK

(22)Date of filing:

24.12.1998

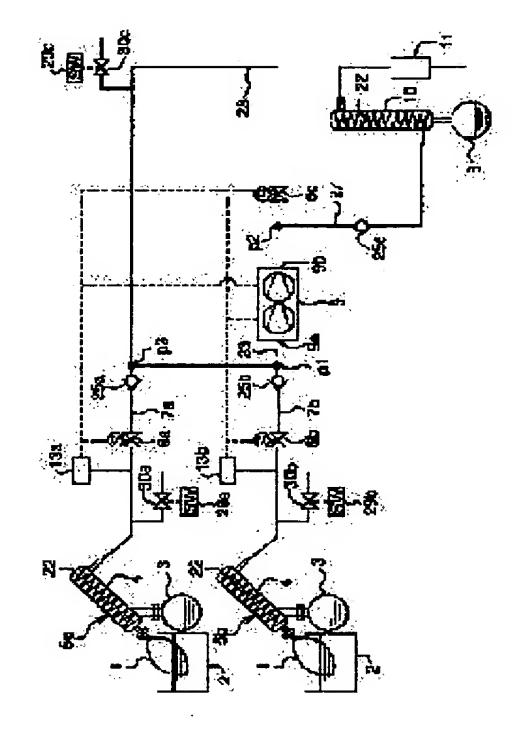
(72)Inventor: SAKAMOTO HIROAKI

# (54) APPARATUS FOR RECOVERY OF ORGANIC SOLVENT

# (57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To prevent fouling of a vacuum pump with an organic solvent in an apparatus for recovery of the organic solvent which is equipped with a plurality of evaporators.

SOLUTION: For an apparatus for recovery of an organic solvent, a plurality of evaporators 5a, 5b are in parallel connected to an intake vent side 9a of a vacuum pump 9, and a discharge opening 9b side of the vacuum pump 9 is communicated to ambient air via at least a secondary condenser 10. For the apparatus for recovery of the organic solvent, a channel 27 for communicating the discharge opening 9b side of the vacuum pump 9 to the secondary condenser 10 is connected to channels 7a, 7b for communicating respective evaporators 5a, 5b to the intake vent 9a side of the vacuum pump 9 by a vacuum system channel.



# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2000-185201 (P2000-185201A)

(43)公開日 平成12年7月4日(2000.7.4)

(51) Int.Cl.<sup>7</sup>

識別記号

FI

テーマコート\*(参考)

B 0 1 D 3/00

B01D 3/00

C 4D076

# 審査請求 未請求 請求項の数4 OL (全 7 頁)

(21)出願番号

特願平10-366526

(22)出顧日

平成10年12月24日(1998.12.24)

(71)出願人 397032301

株式会社ラスコ

東京都品川区東品川1丁目11番2号

(72)発明者 坂本 博明

東京都品川区東品川1丁目11番2号 株式

会社ラスコ内

(74)代理人 100062144

弁理士 青山 葆 (外3名)

Fターム(参考) 4D076 AA12 AA22 BB14 BC03 CB11

CB12 CD07 CD22 DA02 DA22 EA03X EA03Y EA12Y EA14X EA14Y FA31 FA34 HA03

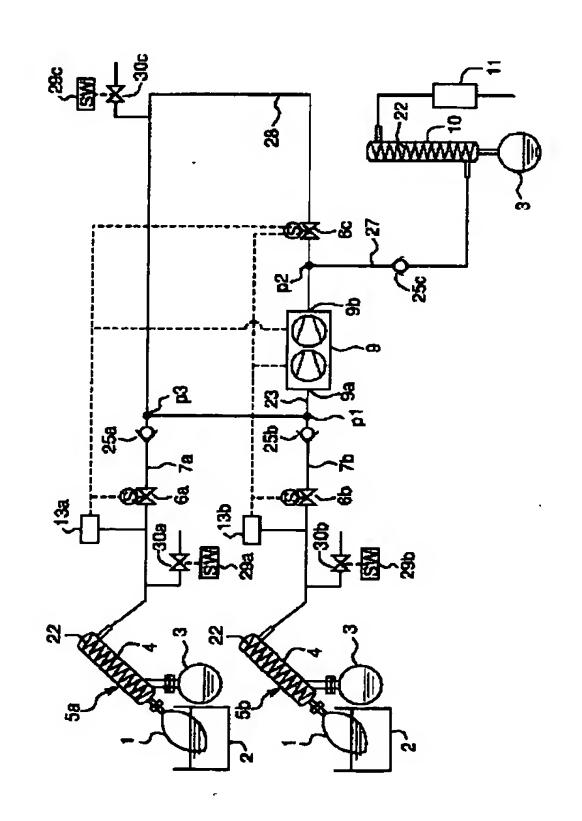
**HA14 JA06** 

# (54) 【発明の名称】 有機溶媒回収装置

# (57)【要約】

【課題】 複数のエバポレータを備える有機溶媒回収装置において、有機溶媒による真空ポンプの汚染を防止する。

【解決手段】 有機溶媒回収装置は、複数のエバポレータ(5 a, 5 b, 5 c)を真空ポンプ(9)の吸入口(9 a)側に並列に接続し、真空ポンプ(9)の吐出口(9 b)側を少なくとも二次凝縮器(10)を介して大気と連通させている。有機溶媒回収装置は、真空ポンプ(9)の吐出口(9 b)側と二次凝縮器(10)を連通する流路(27)と、各エバポレータ(5 a, 5 b, 5 c)と真空ポンプ(9)の吸入口(9 a)側を連通する流路(7 a, 7 b)とを真空系流路(2 9)が接続している。



1

# 【特許請求の範囲】

【請求項1】 複数のエバポレータを真空ポンプの吸入口側に並列に接続し、真空ポンプの吐出口側を少なくとも凝縮器を介して大気と連通させた、真空閉鎖系の有機溶媒回収装置において、

上記真空ポンプの吐出口側と二次凝縮器を連通する流路 と、各エバポレータと真空ポンプの吸入口側を連通する 流路とを、真空系流路で接続したことを特徴とする有機 溶媒回収装置。

【請求項2】 上記各エバポレータと真空ポンプの吸入 10 口側とを接続する流路に介設した第1電磁弁と、

上記真空系流路に介設した第2電磁弁と、

それぞれ各エバポレータの真空度を検出し、該真空度に 基づいて上記第1及び第2電磁弁と真空ポンプとを駆動 制御する真空制御器とを備え、

上記真空制御器は、対応するエバポレータの真空度が所定の上限値まで低下すると対応する第1電磁弁を開弁し、第2電磁弁を閉弁すると共に真空ポンプを作動させ、対応するエバポレータの真空度が所定の下限値まで上昇すると第1電磁弁を閉弁し、第2電磁弁を開弁すると共に真空ポンプを停止させるようにしたことを特徴とする請求項1に記載の有機溶媒回収装置。

【請求項3】 上記真空系流路の真空度を検出し、該真空度に基づいて上記第1及び第2電磁弁と真空ポンプとを駆動制御する第2の真空制御器を備え、

該第2の真空制御器は、真空系流路の真空度が所定の上限値まで低下すると第2電磁弁を閉弁すると共に真空ポンプを作動させ、真空系の真空度が所定の下限値まで上昇すると第2電磁弁を開弁して真空ポンプを停止させることを特徴とする請求項2に記載の有機溶媒回収装置。

【請求項4】 上記真空ポンプは、ダイヤフラムの上下動によりポンプ室の容積を増減して吸引及び吐出を行うものである請求項1から請求項3のいずれか1項に記載の有機溶媒回収装置。

# 【発明の詳細な説明】

# [0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、実験室等でジクロロメタン、クロロホルム等の有機溶媒の回収に使用される有機溶媒回収装置に関するものである。

#### [0002]

【従来の技術】従来より、この種の有機溶媒回収装置には、複数のエバポレータを備え、これらを独立制御するものがある。

【0003】例えば、図4に示す有機溶媒回収装置は、それぞれ試料フラスコ1、恒温槽2、回収フラスコ3及び一次凝縮器4を有する2台のロータリーエバポレータ5a,5bを備えている。各ロータリーエバポレータ5a,5bの一次凝縮器4は、それぞれ電磁弁6a,6bを介設した流路7a,7bにより、二段式の真空ポンプ9の吸入口9aに接続されている。一方、真空ポンプ9

の吐出口9bは、二次凝縮器10を介して大気と連通している。また、それぞれエバポレータ5a,5bの真空度を検出し、それに応じて電磁弁6a,6b及び真空ポンプ9を駆動制御する真空制御器13a,13bが設けられている。

2

【0004】図5に示すように、上記真空ポンプ9の1段目及び2段目ヘッド14a, 14bは、モータ軸15の回転運動を偏心カム16及びクランク棒17によりダイヤフラム18の上下運動に変換し、このダイヤフラム18の上下運動によりポンプヘッド19に形成されたポンプ室20の容積を増減して吸入及び吐出を行うようになっている。

【0005】この有機溶媒回収装置では、まず、電磁弁6a,6bがともに開弁された状態で真空ポンプ9が作動する。そして、各ロータリーエバポレータ5a,5b内がそれぞれ所定の真空度の下限値まで減圧されると、電磁弁6a,6bが閉弁されると共に真空ポンプ9が停止される。各ロータリーエバポレータ5a,5bの試料フラスコ1内の有機溶媒は、負圧下で気化した後、一次凝縮器4で冷却されて液化し、回収フラスコ3に回収される。

【0006】有機溶媒回収中に、例えば、一方のエバポレータ5 aの真空度が上限値まで低下したことを真空制御器13 aが検出すると、電磁弁6 aが開弁されると共に、真空ポンプ9が作動する。このとき、流路7 aを介して有機溶媒ガスが真空ポンプ9内に導入される。真空ポンプ9の吐出口9 b側は大気と連通しているため、吐出口9 b側で有機溶媒ガスの蒸気圧が上昇する。真空ポンプ9から吐出された有機溶媒ガスは、二次凝縮器10に導入され、液化回収される。また、二次凝縮器10に導入され、液化回収される。また、二次凝縮器10で回収されなかった有機溶媒ガスは、大気中に排出される。真空度が下限値まで回復すると、再び電磁弁6 aが閉弁されると共に、真空ポンプ9が停止する。他方のエバポレータ5 bの真空度が上限値まで低下した場合も、同様の制御で下限値まで真空度を回復する。

#### [0007]

【発明が解決しようとする課題】上記真空ポンプ9の停止時には、上記2段目ヘッド14bのポンプ室20は、大気と連通し、かつ、ポンプ作動時に発生した圧縮熱により高温状態にある。よって、このポンプ室20内では、有機溶媒ガスの蒸気圧が上昇している。すなわち、真空ポンプ9の停止時には、2段目ヘッド14bのポンプ室20内に高濃度の有機溶媒ガスが閉じ込められている。そして、有機溶媒回収終了後にポンプヘッド19財じ込められた有機溶媒ガスが液化してダイヤフラム18に付着する。上死点でのポンプヘッド19とダイヤフラム18のクリアランスは極めて狭い。そのため、ダイヤフラム18上に析出した有機溶媒が増していると、上死点においてその析出した有機溶媒がポンプヘッド19

に衝突する。この衝突は、ダイヤフラム18の破損や、 モータ軸15を支承するベアリングに対する過負荷の原 因となり、真空ポンプ9の故障を招く。そのため、この 有機溶媒回収装置では、多大なコストを要する真空ポン プ9の保守を頻繁に行う必要があり、また、装置寿命が 短い。

【0008】本発明は、上記従来の有機溶媒回収装置における問題を解決するためになされたものであり、真空ポンプの故障原因の大半を示す有機ガスによるポンプ内汚染を防止することができる有機溶媒回収装置を提供す 10 ることを課題している。

# [0009]

【課題を解決するための手段】上記課題を解決するために本発明は、複数のエバポレータを真空ポンプの吸入口側に並列に接続し、真空ポンプの吐出口側を少なくとも二次凝縮器を介して大気と連通させた、真空閉鎖系の有機溶媒回収装置において、上記真空ポンプの吐出口側と二次凝縮器を連通する流路と、各エバポレータと真空ポンプの吸入口側を連通する流路とを真空系流路で接続したことを特徴とする有機溶媒回収装置を提供するものである。

【0010】本発明の有機溶媒回収装置では、上記真空系流路を設けたことにより、真空ポンプの吐出口側も負圧となるため、真空ポンプに有機溶媒が滞留するのを防止することができる。

【0011】具体的には、上記有機溶媒回収装置は、上記各エバポレータと真空ポンプの吸入口側とを接続する流路に介設した第1電磁弁と、上記真空系流路に介設した第2電磁弁と、それぞれ各エバポレータの真空度を検出し、該真空度に基づいて上記第1及び第2電磁弁と真30空ポンプとを駆動制御する真空制御器とを備え、上記真空制御器は、対応するエバポレータの真空度が所定の上限値まで低下すると対応する第1電磁弁を開弁し、第2電磁弁を閉弁すると共に真空ポンプを作動させ、対応するエバポレータの真空度が所定の下限値まで上昇すると第1電磁弁を閉弁し、第2電磁弁を開弁すると共に真空ポンプを停止させるようにしている。

【0012】この場合、真空ポンプの吐出口側は各エバポレータの真空度の下限値と同程度の真空度となる。また、各第1電磁弁の閉弁時には、エバポレータと第1電磁弁の間の流路は構成される閉鎖された真空系内で有機溶媒の回収が行われるため、大気中への有機溶媒の排出を防止することができる。

【0013】さらに、上記真空系流路の真空度を検出し、該真空度に基づいて上記第1及び第2電磁弁と真空ポンプとを駆動制御する第2の真空制御器を備え、該第2の真空制御器は、真空系流路の真空度が所定の上限値まで低下すると第2電磁弁を閉弁すると共に真空ポンプを作動させ、真空系の真空度が所定の下限値まで上昇すると第2電磁弁を開弁して真空ポンプを停止させるよう

にしてもよい。

【0014】この場合、各エバポレータの真空度とは独立して真空系流路の真空度を下限値と上限値の間の値に維持することができる。また、真空系流路に漏洩が生じた場合でも、真空系流路の真空度を上記下限値と上限値の間の値に維持することができる。

【0015】上記真空ポンプには、例えば、ダイヤフラムの上下動によりポンプ室の容積を増減して吸引及び吐出を行うものがある。

# [0016]

【発明の実施の形態】次に、図面に示す実施形態に基づいて本発明を詳細に説明する。

(第1実施形態)図1に示す本発明の第1実施形態の有機溶媒回収装置は、2台のロータリーエバポレータ5 a,5 bを備えている。各ロータリーエバポレータ5 a,5 bは、回収する有機溶媒が蓄液された試料フラスコ1、試料フラスコ1を所定温度で保温するための恒温槽2、回収フラスコ3及び一次凝縮器4を備えている。この一次凝縮器4は、図示しない循環装置から冷却水又は冷媒が供給される冷却管22を内蔵している。試料フラスコ1から一次凝縮器4内に導入される気化した有機溶媒は、冷却管22により冷却されて液化し、回収フラスコ3に回収される。

【0017】各ロータリーエバポレータ5a, 5bの一次凝縮器4には、それぞれ流路7a, 7bが接続されている。これらの流路7a, 7bは合流点p1で一つの流路23に合流し、この流路23は、真空ポンプ9の吸入口9aに接続されている。上記流路7a, 7bには、それぞれ第1電磁弁6a, 6bと、ロータリーエバポレータ5a, 5b側から真空ポンプ9側へは気体を通過させるが、それとは逆方向の流れを阻止する逆止弁25a, 25bが介設されている。

【0018】上記真空ポンプ9は、上記図4に示す従来の有機溶媒回収装置の場合と同様の構成であり、1段目へッド14aと2段目へッド14bとを備えている(図5参照)。

【0019】真空ポンプ9の吐出口9b側は、流路27を介して二次凝縮器10の入口に接続されている。また、この流路27には、真空ポンプ9側から二次凝縮器10側へは気体を通過させるが、それとは逆方向の流れを阻止する逆止弁25cが設けられている。

【0020】上記二次凝縮器10は、上記エバポレータ5a,5bが備える一次凝縮器4と同様に冷却管22を内蔵すると共に、液化した有機溶媒を回収するため回収フラスコ3を備えている。二次凝縮器10の出口は活性炭を充填したトラップ11を介して大気と連通している。

【0021】一端が上記真空ポンプ9の吐出口9bと二次凝縮器10とを接続する流路27と接続点p2で接続し、他端が上記ロータリーエバポレータ5aと真空ポン

50

プ9の吸入口9a側を接続する流路7aと接続点p3で接続する真空系流路28が設けられている。この真空系流路28には第2電磁弁6cが介設されている。

【0022】一方のロータリーエバポレータ5aの真空 度を検出し、検出した真空度に基づいて流路7aに介設 した第1電磁弁6aと真空ポンプ9とを制御する真空制 御器13aが設けられている。同様に、他方のロータリ ーエバポレータ5 bの真空度を検出し、検出した真空度 に基づいて流路7bに介設した第1電磁弁6bと真空ポ ンプ9とを駆動制御する真空制御装置13bが設けられ 10 ている。これらの真空制御器 13 a, 13 bは、それぞ れ下限値と上限値とを設定することが可能であり、後述 するように、この下限値と上限値の間の範囲内でロータ リーエバポレータ5a, 5bの真空度が維持されるよう に、第1及び第2電磁弁6a~6cと真空ポンプ9を制 御する。上記第2電磁弁6 c は、真空制御器13 a. 1 3 bの両方から閉弁を指令する信号が入力された場合に のみ閉弁する。一方、真空ポンプ9は、真空制御器13 a, 13bのいずれか一方から駆動を指令する信号が入 力されれば作動する。

【0023】なお、上記流路7a,7b及び真空系流路28には、それぞれスイッチ29a,29b,29cで開閉可能であり、開弁時にそれらを大気と連通させるリリーフ弁30a,30b,30cが設けられている。

【0024】次に、上記構成の有機溶媒回収装置による 有機溶媒回収作業について説明する。なお、以下、一方 のロータリーエバポレータ5aでジクロロメタン(塩化 メチレン)を回収し、他方のロータリーエバポレータ5 bでクロロホルムを回収する場合を例に説明する。

【0025】突沸を防止しつつジクロロメタンを効率良く回収するには、ロータリーエバポレータ5a内の真空度を-400~-300mmHgの範囲に維持することが好ましいので、真空制御器13aは下限値を-400mmHgに設定し、上限値を-300mmHgに設定する。一方、突沸を防止しつつクロロホルムを効率良く回収するには、ロータリーエバポレータ5b内の真空度を-650mmHg $\sim$ -550mmHgの範囲に維持することが好ましいので、真空制御器13bは下限値を-650mmHg、上限値を-550mmHgに設定する。

【0026】まず、第1電磁弁6a,6bが開弁、第2電磁弁6cが閉弁され、真空ポンプ9が作動する。その結果、ロータリーエバポレータ5a,5b及び流路7a,7b,23内の空気は、真空ポンプ9に吸引され、流路27を介して二次凝縮器10へ導入される。また、真空系流路28内の空気も接続点p3から流路7a,23を介して真空ポンプ9へ吸引される。そのため、ロータリーエバポレータ5a,5b及び真空系流路28は、ほぼ同一の真空度を維持しつつ低下する。この際、空気と共に一部のジクロロメタン及びエバポレータのガスが真空ポンプ9に吸引されるが、それらは二次凝縮器10

又はトラップ11により捕捉される。

【0027】真空制御器13aは、ロータリーエバポレータ5aの真空度が下限値である-400mmHgに達したことを検出すると、第1電磁弁6aを閉弁する。第1電磁弁6aが閉弁されると、ロータリーエバポレータ5aから第1電磁弁6aの間に、下限値に近い負圧状態の閉鎖空間(真空閉鎖系)が形成され、ジクロロメタンの回収が開始される。このようにジクロロメタンは真空閉鎖系で回収されるため、大気中への排出を防止することができる。一方、第1電磁弁6aが閉弁された時点では、真空制御器13bの検出する真空度は下限値(一650mmHg)に達していないため、第1電磁弁6bは開弁状態を、第2電磁弁6cは閉弁状態をそれぞれ維持し、真空ポンプ9は作動状態を継続する。

【0028】次に、真空制御器13bが、ロータリーエ バポレータ5bの真空度が下限値である-650mmH gに達したことを検出すると、第1電磁弁6bを閉弁、 第2電磁弁6cを開弁すると共に真空ポンプ9を停止す る。第1電磁弁6bが閉弁されると、ロータリーエバポ 20 レータ5 bから第1電磁弁6 bの間に真空閉鎖系が形成 され、クロロホルムの回収が開始される。このようにク ロロホルムは真空閉鎖系で回収されるため、大気中への 排出を防止することができる。また、第2電磁弁6 cを 開弁することにより、真空系流路28、流路27の逆止 弁25cよりも真空ポンプ9側の部分及び流路7a.7 bの第1電磁弁6a, 6bよりも真空ポンプ9側の部分 により、真空ポンプ9の吸入口9a及び吐出口9bを含 む真空閉鎖系が形成される。このときの真空系流路28 の真空度は、一650mmHgよりわずかに低い。この 真空度の損失は、真空ポンプ9の吐出口9 bから第2電 磁弁6 c 及び逆止弁25 c までの流路中の気体が第2電 磁弁6 c の開弁時に真空系流路28中に拡散することに 起因する。

【0029】上記の状態で有機溶媒回収を継続中に、真空制御器13aがジクロロメタンを回収しているロータリーエバポレータ5aの真空度が上限値である-300mmHgまで低下したことを検出すると、第1電磁弁6aが開弁、第2電磁弁6cが閉弁すると共に、真空ポンプ9が作動する。その結果、流路7a内のジクロロメタンガスが真空ポンプ9に吸引され、二次凝縮器10へ導入される。ロータリエバポレータ5aの真空度が下限値である-400mmHgまで回復したことを真空制御器13aが検出すると、第1電磁弁6aが閉弁、第2電磁弁6cが開弁すると共に、真空ポンプ9が停止する。このときの真空系流路28の真空度は、-400mmHgよりわずかに低い。

【0030】一方、真空制御器13bが、クロロホルムを回収しているロータリーエバポレータ5bの真空度が上限値である-550mmHgまで低下したことを検出すると、第1電磁弁6bが開弁、第2電磁弁6cが閉弁

すると共に、真空ポンプ9が作動する。そして、ロータ リーエバポレータ5bの真空度が下限値である-650 mmHgまで回復したことを真空制御器13bが検出す ると、第1電磁弁6bが閉弁、第2電磁弁6cが開弁す ると共に、真空ポンプ9が停止する。このときの真空系 流路28の真空度は、-650mmHgよりわずかに低 い。

【0031】上記のようにロータリーエバポレータ5 a, 5bの真空度を回復するために真空ポンプ9を駆動 した場合でも、真空ポンプ9の吐出口9 bは真空系流路 28と接続されているため、少なくとも-400mmH g程度の真空度に維持される。従って、真空ポンプ9の 停止時でも、真空ポンプの2段目ヘッド14bのポンプ 室20 (図5参照) に高濃度のジクロロメタンや、クロ ロホルムが閉じ込められることがなく、これらの有機溶 媒がダイヤフラム18を付着するのを防止することがで きる。

【0032】なお、ジクロロメタンの回収が終了した場 合には、スイッチ29aを操作してリリーフ弁30aを 開弁し、ロータリーエバポレータ5a及び流路7a内に 大気を導入した後、エバポレータ5aを取り外す。同様 に、クロロホルムの回収が終了した場合には、スイッチ 29bを操作してリリーフ弁30bを開弁し、ロータリ ーエバポレータ5b及び流路7b内に大気を導入した 後、ロータリーエバポレータ5bを取り外す。両方のロ ータリーエバポレータ5a, 5bで有機溶媒の回収が完 了した後、スイッチ29cを操作してリリーフ弁30c を開弁させ、真空系流路28内に大気を導入する。

【0033】図2に示す第1実施形態の変形例は、第3 のロータリーエバポレータ5 cを備え、このロータリー 30 エバポレータ5 c の一次凝縮器 4 と合流点 p 1 を接続す る流路7 cに、第1電磁弁6 d及びスイッチ29 dによ り開閉されるリリーフ弁30dを設けている。また、ロ ータリーエバポレータ5 cの真空度を検出し、検出され た真空度に基づいて第1電磁弁6d、第2電磁弁6c及 び真空ポンプ9を制御する真空制御器13 c が設けられ ている。このように3個以上のエバポレータを真空ポン プ9に並列接続してもよい。

【0034】(第2実施形態)図3に示す本発明の第2 実施形態の有機溶媒回収装置では、上記真空系流路28 の真空度を検出し、検出した真空度に基づいて第2電磁 弁6cと真空ポンプ9とを制御する真空制御器13dが 設けられている。

【0035】この真空制御器13dの下限値及び上限値 は、ロータリーエバポレータ5a,5bの真空度を検出 する真空制御器13a,13bの下限値よりも高く設定 することが好ましい。例えば、上記のように一方の真空 制御器13aが下限値-400mmHg、上限値-30 0mmHgであり、他方の真空制御器13bが下限値-650mmHg、上限値-550mmHgである場合に

は、真空制御器13cは、下限値を一720mmHg、 上限値を一680mmHgに設定する。第1実施形態と 同様に、第2電磁弁6 cは、真空制御器13 a, 13 b, 13dのすべてから閉弁を指令する信号が入力され た場合にのみ閉弁する。一方、真空ポンプ9は、真空制 御器 13a, 13b, 13d のいずれか一つから駆動を 指令する信号が入力されれば作動する。

【0036】有機溶媒回収中は、第1実施形態と同様 に、真空制御器13a,13bの検出する真空度が上限 値まで低下すると、第1電磁弁6a, 6bが開弁、第2 電磁弁6 cが閉弁され、真空ポンプ9が作動し、下限値 まで真空度が回復すると第1電磁弁6a,6bを閉弁、 第2電磁弁6 cが開弁され、真空ポンプ9が停止する。 【0037】また、真空制御器13dが真空系流路28 の真空度を常時監視し、ロータリーエバポレータ5a. 5 bの真空度がともに下限値と上限値の範囲内であって も、真空系流路28の真空度が上限値まで低下すると、 第2電磁弁6cを閉弁して真空ポンプ9を作動させる。 その結果、真空系流路28内の気体は、接続点p3から 流路7a,23を介して真空ポンプ9に吸引される。真 空系流路28の真空度が下限値まで回復すると、真空制 御器13dは第2電磁弁6cを開弁し、真空ポンプ9を 停止する。

【0038】この第2実施形態では、真空制御器13d により真空系流路28内の流路は、ロータリーエバポレ ータ5a, 5bの真空度とは独立に、真空制御器13d の下限値と上限値の間の範囲(-720mmHg~-6 80mmHg)に維持される。よって、真空系流路28 に漏洩が生じ、真空系流路28へ大気が侵入した場合で も、真空系流路28の真空度が維持され、ダイヤフラム 18への有機溶媒の付着をより確実に防止することがで きる。

【0039】本発明は、上記実施形態に限定されもので はなく、種々の変形が可能である。例えば、エバポレー タは、上記エバポレータに限定されず、薄膜式エバポレ ータ、試験管エバポレータ、遠心エバポレータ等であっ てもよい。また、二次凝縮器の下流側のトラップをなく し、二次凝縮器の出口を直接大気に連通させてもよい。 さらに、流路の具体的な構成も上記のものに限定され ず、例えば、図1から図3において、真空系流路28の 一端を流路7 a ではなく、流路7 b や流路23に接続し てもよい。また、第2電磁弁6c及び逆止弁25に替え て、三方弁を設けても良い。

# [0040]

【発明の効果】以上の説明から明らかなように、本発明 の有機溶媒回収装置では、閉鎖された真空系で有機溶媒 を回収することにより、有機溶媒の大気中への排出を防 止することができるだけでなく、真空ポンプの吸入口側 と凝縮器とを連通する流路と、各ロータリーエバポレー タと真空ポンプの吐出口側とを連通する流路とを真空系

流路が接続し、真空ポンプの吐出口側は負圧状態で維持することにより、真空ポンプに有機溶媒が滞留するのを防止することができる。よって、本発明の有機溶媒回収装置は、真空ポンプの保守を頻繁に行う必要がなく、また、装置寿命が長い。

# 【図面の簡単な説明】

【図1】 本発明の第1実施形態の有機溶媒回収装置を 示す概略構成図である。

【図2】 第1実施形態の変形例に係る有機溶媒回収装置を示す概略構成図である。

【図3】 本発明の第2実施形態の有機溶媒回収装置を 示す概略構成図である。

【図4】 従来の有機溶媒回収装置を示す概略構成図である。

\* 【図 5 】 真空ポンプを示す概略図である。 【符号の説明】

5a, 5b, 5c ロータリエバポレータ

6a, 6b, 6d 第1電磁弁

6 c 第2電磁弁

9 真空ポンプ

9 a 吸入口

9 b 吐出口

10 二次凝縮器

 10
 7a, 7b, 7c, 23, 27 流路

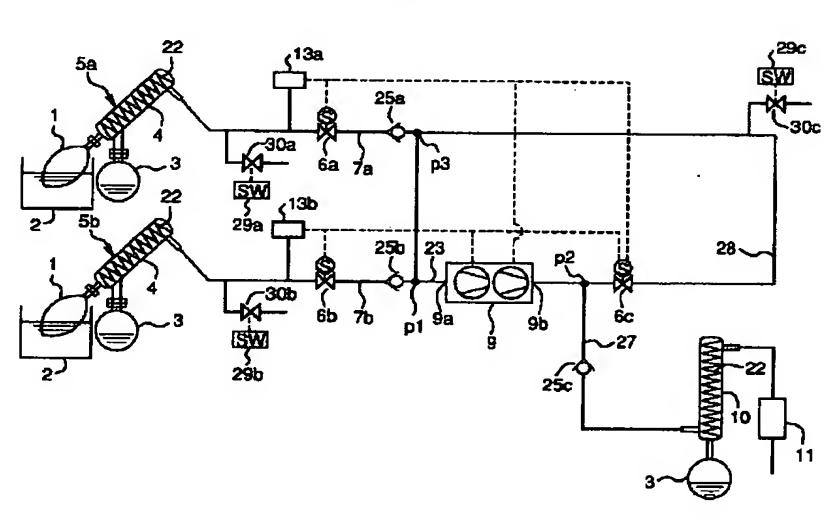
 25a, 25b, 25c, 25d 逆止弁

28 真空系流路

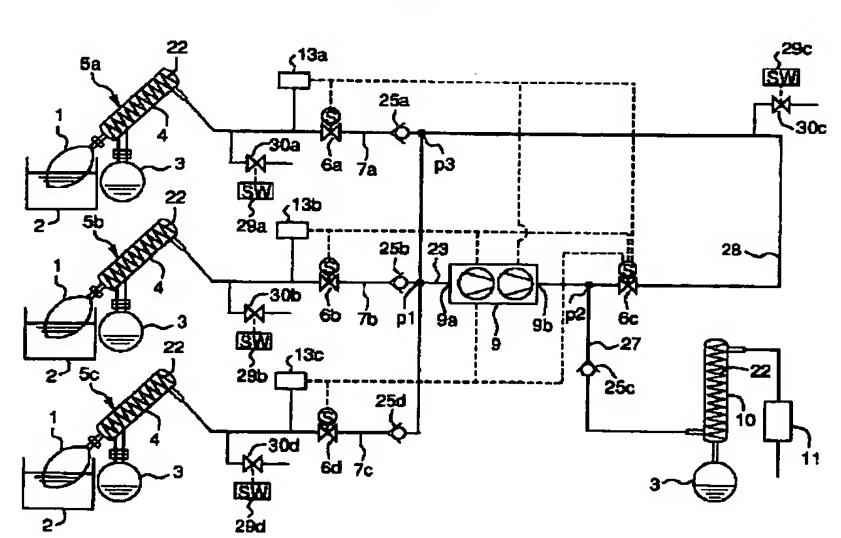
29a, 29b, 29c スイッチ

30a, 30b, 30c リリーフ弁

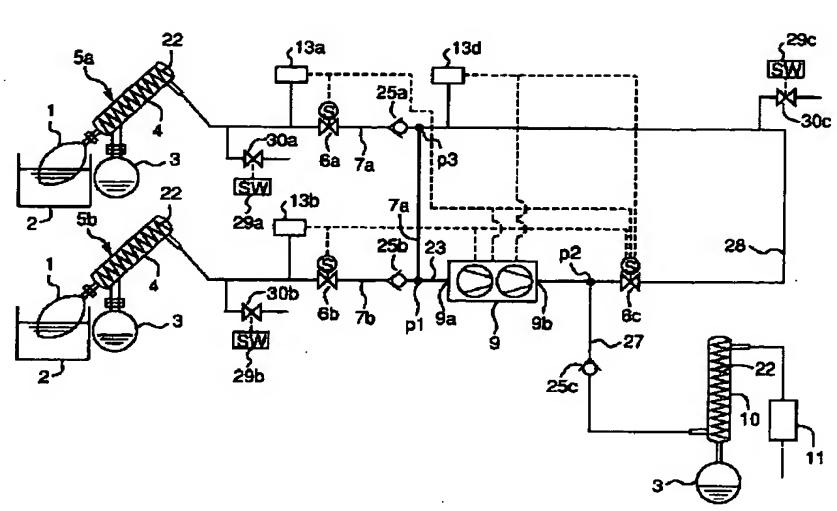
# 【図1】



【図2】

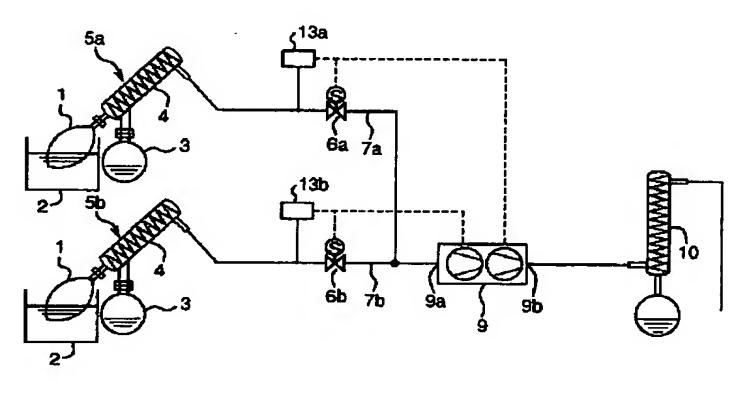


【図3】



【図4】

【図 5】



9a 9b

18 20 18

17 17 17 16

14a 14b

# 【正誤表】

# 【公開番号】

```
特開2000-217537 (P2000-217537A)
特開平6-296616
特開平11-342250
特開2000-152943 (P2000-152943A)
特開2000-157527 (P2000-157527A)
特開2000-189556 (P2000-189556A)
特開2000-152844 (P2000-152844A)
特開2000-157314 (P2000-157314A)
特開2000-197506 (P2000-197506A)
特開2000-202456 (P2000-202456A)
特開2000-166663 (P2000-166663A)
特開2000-176301 (P2000-176301A)
特開2000-185201 (P2000-185201A)
特開平7-80584
特開2000-158071 (P2000-158071A)
特開2000-176689 (P2000-176689A)
特開2000-176562 (P2000-176562A)
特開2000-176643 (P2000-176643A)
特開2000-197933 (P2000-197933A)
特開2000—185473 (P2000—185473A)
特開2000-141999 (P2000-141999A)
特開2000-198298 (P2000-198298A)
特開2000-135997 (P2000-135997A)
特開2000-159338 (P2000-159338A)
特開2000-168950 (P2000-168950A)
特開2000-191290 (P2000-191290A)
特開2000-186151 (P2000-186151A)
特開2000-212637 (P2000-212637A)
特開2000-87660 (P2000-87660A)
特開2000-204755 (P2000-204755A)
特開平7-83224
```

the state of the state of

第2部門(1)

# 出願人の名義変更

(平成12年10月31日 (2000. 10. 31)発行)

特 許公開番号	分 類	職別 記号	出願書号	旧出願人及び代理人	新出願人及び代理人
200D-166663	A47B 63/00		平10-358416	598173649 株式会社ナカガワ・アート 大阪府堺市上野芝町4丁18番 3号 代理人 100084630 澤 喜代治	300011896 中川 美和 大阪府和泉市伏屋町5丁目3 -3 アポロプラザ光明池 703号 代理人 100084630 澤 喜代治
2000-176301	B02C 1/10		平10-374930	596123914 毛利 武雄 宮崎県宮崎市広島1丁目14番 4号 サカエコーポ303号 代理人 100080023 辻 三郎	500165119 赤江機械工業株式会社 宮崎県東諸県郡綾町入野4897 -1 代理人 100080023 辻 三郎
2000-185201	B01D 3/00			株式会社ラスコ	500267077 坂本 博明 大阪府八尾市高安町北2丁目 60-2 代理人 100062144 青山 葆
上記は出願公開前に承維されたものである。					